PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 01116229 A

COPYRIGHT: (C)1989,JPO&Japio

(43) Date of publication of application: 09.05.89

(51) Int. CI

F02B 41/10

(21) Application number: 62270330

(22) Date of filing: 28.10.87

(71) Applicant:

ISUZU MOTORS LTD

(72) Inventor:

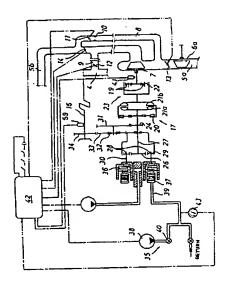
SEKIYAMA YOSHIO

(54) TURBO COMPOUND ENGINE

(57) Abstract:

PURPOSE: To eliminate an overshoot in a brake by providing an urging means which generates friction torque decreasing a speed of a turbine to 0 while further larger friction torque in the limit of that friction torque when a friction clutch is connected.

CONSTITUTION: Connecting a power turbine 7 to a crankshaft 16 by an inverting mechanism 17, when its hydraulic clutch 37 is actuated in a connecting direction, the turbine 7, before left as driven in a normal direction of rotation by exhaust gas in exhaust passages 5a and 5b, is driven by the crankshaft 16 in a reverse direction of rotation, and the turbine 7, loading negative work to the crankshaft 16, generates brake power. Here a pump 35 (urging means) first presses the clutch 37 by urging force generating friction torque, before a speed reaches 0 in the turbine 7 when it is reversed, next further increases the pressing force, when it exceeds that friction torque, by the pump 38 generating friction torque necessary for reversing the turbine 7. Accordingly, obstructing an overshoot, the stable brake power is generated.



⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 平1-116229

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

43公開 平成1年(1989)5月9日

F 02 B 41/10

A-7713-3G

審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

❷発明の名称

ターボコンパウンドエンジン

②特 願 昭62-270330

②出 願 昭62(1987)10月28日

70発明者 関山

東夫

神奈川県川崎市川崎区殿町3-25-1 いすゞ自動車株式

会社川崎工場内

⑪出 願 人 いすゞ自動車株式会社

東京都品川区南大井6丁目22番10号

羽代 理 人 弁理士 絹谷 信雄

明細響

1. 発明の名称

ターポコンパウンドエンジン

2. 特許請求の範囲

摩擦クラッチの接続時に回転方向を逆転させる反転機構で排気通路のパワータービンとのことを接続し、上記クラッチに接続時に上記タービンの回転を O 回転にする摩擦トルク 限界でさると共に、その摩擦トルク限界できるに大きな摩擦トルクを発生させる付勢手段を設けたことを特徴とするターボコンパウンドエンジン。

3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

この発明は、排気ガスのエネルギを回収しエンジンのクランク軸に戻すパワータービンを有したターボコンパウンドエンジンに係り、特にエンジンの制動時にクランク軸でパワータービンを逆転させ大きな制動力を作るように構成したターボコンパウンドエンジンに関する。

[従来の技術]

エンジンの排気系にパワータービンを有し、そのパワータービンを逆転させて制動力を得るように構成したターボコンパウンドエンジンとしては本出願人の先の提案(特顧昭61-228107 号)がある、

この提案は第6図に示されるように排気がスエネルギを回収するパワータービン a を排気 通路 b 1 に介設すると共に、そのタービン a 2 は 5 に で の が 気 通路 b 2 に そのタービン a に クランク 軸 d から 駆動 力が 伝 全 説 成 の が 気 通路 c と 説 流 の が 気 通路 b 2 を 閉 成 ひ た と 流 体 通路 c を 開 成 す る 流路 切 換 手 段 e た る で ターボコンパウンドエンジンを 構成して る る 。

[発明が解決しようとする問題点]

ところで、パワータービンが効率良く排気エネルギを回収されるためは8~10万 rpn の回転数を要求されるが、しかし、パワータービンを正転か

ら逆転に切換えて大きな制動力を得ようとした場合、クランク軸とパワーターピンとを連結する駆動力伝達系に大きな負荷が作用されることについての問題点を残している。

即ち、第5図の制動力性能 I に示すように、パワータービンが正転から逆転に切換えられたときに、パワータービンがコンプレッサ仕事を成し得る状態に構成しておくと、パワータービンが正転から 0 になった直後に急激にクラン軸荷重が増大するオーバーシュートを起すからである。

でその摩擦トルクを越えたときに付勢手段による 押圧力をさらに増してパワーターピンを逆転させ るために必要な摩擦トルクを発生させる。

したがって摩擦クラッチによってクランク軸と パワーターピンとが大きな摩擦力で瞬時に接続されるものと異なり、オーバーシュートを阻んで安 定した制動力を作り出すことができる。

[実施例]

以下に、この発明の好適一実施例を添付図面に基づいて説明する。

第2図に示す1はエンジン、2はエンジン1の 吸気ボート、3はエンジン1の排気ボートである。

図示されるように、吸気ポート2には吸気通路 4が接続され、排気ポート3には排気通路5が接続される。

排気通路5の上流にはターボ過給機6のタービン6 aが介設されると共に、そのタービン6 aよりさらに下流の排気通路5には排気エネルギを回収するパワータービン7が介設される。ターボ過給機6のコンプレッサ6 b は吸気通路4の上流に

[問題点を解決するための手段]

この発明は上記問題点を解決することを目的としており、この発明は摩擦クラッチの接続時に回転方向を逆転させる反転機構で排気通路のパッチを分し、上記タービンの回転を 0 回転に 1 のを発生させると共に、その摩擦トルクを発生させると共に、その摩擦トルクを発生させると共に、その摩擦トルクを発生させると共に、その摩擦トルクを発生させると できない はい アンドエンジンを構成したものである。

[作用]

パワータービンとクランク軸を接続する反転機構の摩擦クラッチを接続方向に動作すると、事前に排気通路の排気ガスで正転方向に駆動されていたパワータービンが、クランク軸によって逆転方向に駆動されてクランク軸に対して負の仕事を負荷し制動力を作り出す。

このとき付勢手段は、まず逆転時にパワーター ビンの回転数が 0 に至るまでの摩擦トルクを発生 させる付勢力で上記摩擦クラッチを押圧し、次い

介設される.

排気通路 5 は一端がパワータービン 7 の上流の 排気通路 5 a に接続され他端がパワータービン 7 の下流の排気通路 5 b に接続された排気バイパス 通路 8 で結ばれていると共に、一端が吸気通路 4 の上流に他端がパワータービン 7 より下流で且つ 上記排気バイパス通路 8 の接続部より上流の排気 通路 5 b に接続された吸気バイパス通路 9 で結ば れている。

排気バイパス通路8の下流には、流れ方向に沿って順に排気バイパス通路8の排気ガス流量を絞る絞り部10、排気バイパス通路8を開閉する開閉弁11が設けられ、吸気バイパス通路9の上流には吸気バイパス通路9を開閉する開閉弁12が設けられる。

また、排気バイバス通路8の接続部上流の排気 通路5a、5bには、それぞれ排気通路5a、 5bを開閉する開閉弁13、14が設けられる。 これら開閉弁11、12、13、14は実施例に あっては電磁切換弁から成る、 さて、パワータービン7の出力軸15とエンジン1のクランク軸16とは、パワータービン15の回転駆動力をクランク軸16に戻すと共に、逆にクランク軸16の回転駆動力をパワータービン7に伝達する反転機構17で接続される。

反転機構17は第1図に示してあるように構成される。

図示されるように、パワータービン7のタービン7のタービン7のタービン7のター 18 には、出力歯車18 には、出力歯車19 ・19 が鳴車19 が鳴車18 にはのの強えたなの出力は関係を確認を確認をしている。これをは立る。の強力がいる。これをは立る。のは立るのは立る。のは立るのは立る。のは立るのは、パワータービン7から流体維手21の出力がよりにである。

出力ポンプ車21 aには、この出力ポンプ車

ビンフを正転から逆転させるときに、制動力のオ ーバーシュートを阻むためには油圧クラッチ手段 のホールドカを小から大に段階的切り換え、反転 の初期で発生する過大な負荷をクラッチのすべり として吸収させることが有効であることがわかっ た。そこで、油圧クラッチ手段を、この実施例に あってはキャリア30の半径方向外方へ延出して 形成したフランジ部分、即ちクラッチ部36に断 統自在で、接続時にキャリア30の回転を止める 摩擦クラッチとしての油圧クラッチ37と、この 油圧クラッチ37に供給する作動油の吐出量を調 節することで油圧クラッチ37のホールド力を可し 変させる能力可変自在に構成された付勢手段たる ポンプ38と、ポンプ38と油圧クラッチ37と を結ぶ作動油通路39に介設した開閉弁40とで 構成する一方、上記ポンプ38等を制御するコン トローラ42を以下の如く構成する。

コントローラ42はその入力部にエンジン1の クラッチスイッチ(図示せず)のON-OFF信号、ア クセルスイッチ(図示せず)のON-OFF信号、エン 2 1 a と一体となって回転する第 1 伝達歯車 2 4 が周定される。

次に反転機構17を主体的に構成する遊星歯車機構25を説明する。

ところで、反転機構17を切り変えパワーター

実施例にあって、制御マップ44は、第4図に示されるように構成される。即ち、あるエンジン回転数(Neng)でパワータービンフが逆転に切換えられたとき、即ち、エンジンブレーキ時に反転開始から所定時間内(例えば1~1.5sec)でパワータービンフを0回転に至らせるために必要なホ

出力する制御マップを有して構成される。

ールド圧力 Po と、 O 回転から逆転方向に所定時間内 (例えば1 ~1.5 sec) で加速させるためにれようなホールド圧力 P: と、加速されてから安全な大きさの伝達トルクでパワータービン 7 を駆動するために必要なホールド圧力 P2 を求め、第5 図に示すように順次ホールド圧力特性 P0 , P1 . P2 として特性化して記憶させたものが制御マップ 4 4 となる。

次にコントローラ42の制御内容を説明する。
アクセルスイッチ、クラッチスイッチが共に
OFFでエンジン回転数が例えば700rpm以上であり、
判断46でブレーキコントロールスイッチがONで
あると判断された場合、コントローラ42は制動
時と判断して開閉弁13、14に閉信号を出力し、
開閉弁11に開信号を出力するステップ44を実行した後、開閉弁40に開信号を出力して油圧クラッチ37の接続を実行させる。すると反転機構
17によってパワーターピン7にクランク軸16
の回転駆動力が伝達され、パワーターピン7は正

御する。尚、コントローラ42はステップ49以降、開閉弁12に閉信号を出力して吸気バイパス 通路9を開く。すると、このときパワーターピン 7の回転数に応じて吸気バスパス通路9から空気 が導入され、パワーターピン7は導入空気量に応 じたコンプレッサ仕事を行う。

転から逆転に切換え可能になる。

通常運転時ステップ 5 6 にあって、コントローラ4 2 は開閉弁 1 3 、 1 4 は開で、開閉弁 1 1 、 1 2 、 4 0 は閉となるように制御する。尚、絞り部 1 0 はタービン 7 の前後の圧力比を適正にするために設けられたものである。

ところで開閉弁11~14,40及び油圧ポン

プ38を実施例にあってはコントローラ42で制御する説明をしたが、この開閉弁11~14、40をタイマで開閉するように構成し、このタイマで上記ホールド油圧を制御するようにリレー回路で構成された油圧コントローラを連動するように構成しても構わない。56は冷却用オイルボンプである。尚、パワータービン7のギヤ比G及びエンジ

この直後、コントローラ42はセンサ45で検出されたエンジン回転数Nengをステップ47で、Po・Piを数を実行後、加圧ポンプ48を実行後、加圧ポンに制御させて、Po・Piをを実行後、加圧ポントを実行する。この後とシンの国転が"O"かるととに対している。判断50がYESである測にに対するように制御するステップ51を実行する。

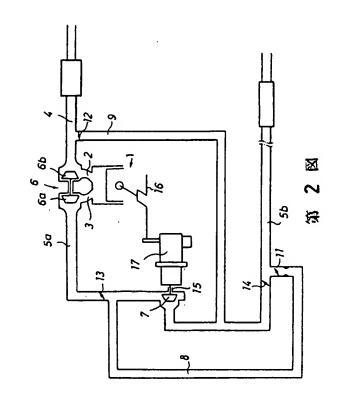
この後、コントローラ42はステップ52で上記パワータービン7のギヤ比(反転機構17によるギヤ比)を知り、このギヤ比Gとエンジンのギヤ比Goとの比が0.9を越えているか否かを判断53で判定し、NOであればステップ51にリターン、YES であれば、P: を0.5~1sec間保持させるステップ54を経てステップ55で油圧ポンプ38の吐出量をホールド油圧P2になるように制

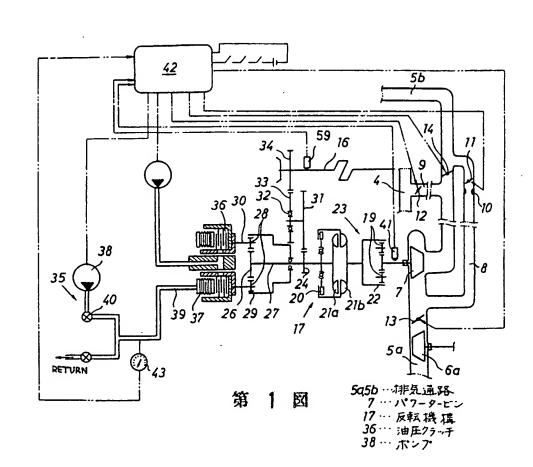
ンのギヤ比Go は非接触式のセンサで計測される。 また、上記油圧ポンプ38によるホールド圧力 Po 、P1 、P2 を各エンジン回転数(Neng)に おいて油圧センサ43の計測値に基づいて小から 大に順次制御するように構成しても構わない。 [発明の効果]

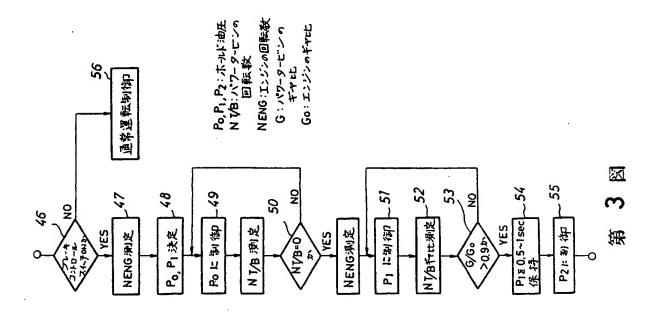
以上説明したことから明らかなように、この発明によれば次の如き優れた効果を発揮する。

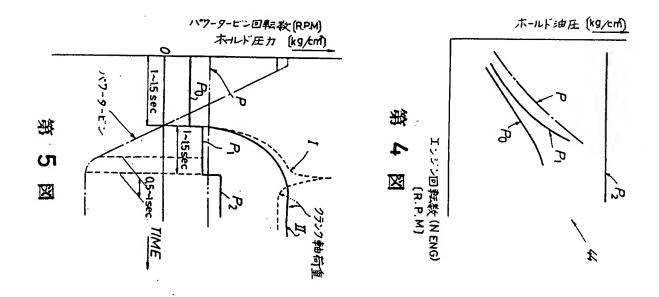
4. 図面の簡単な説明

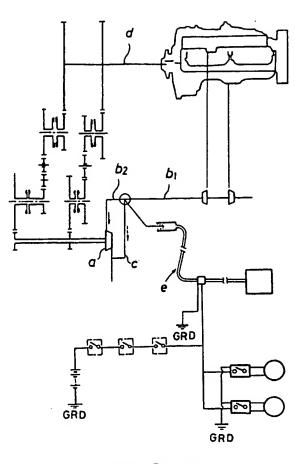
> 特 計 出 願 人 い す ゞ 自 動 車 株 式 会 社 代理 人 弁理 士 絹 谷 信 雄











第 6 図